

О.Г. Осяев, А.В. Остапенко

КИНЕТИЧЕСКИЙ ПОДХОД К РАСЧЕТУ НЕСУЩЕЙ СПОСОБНОСТИ ПОЛИМЕРНЫХ МНОГОСЛОЙНЫХ КОНСТРУКЦИЙ, НАХОДЯЩИХСЯ В ДЛИТЕЛЬНОЙ ЭКСПЛУАТАЦИИ

Для практики важным направлением является оценка влияния процесса старения на несущую способность конструкций из полимерных материалов, с дальнейшей возможностью адекватной оценки времени их эксплуатации и условий разрушения. Особенностью полимерных материалов является существенная зависимость прочностных свойств от условий эксплуатации. Поэтому особую важность эта задача имеет для полимерных конструкций, находящихся в эксплуатации длительное время или используемых в экстремальных условиях.

Обобщение данных испытаний и результатов исследований на длительную прочность для металлических и композитных конструкций, имеющих, чаще всего, изотропные и анизотропные свойства, соответственно свидетельствует о наличии признаков ползучести материалов и накоплении повреждений материалов этих конструкций. Поэтому при нормальных условиях температурно-влажностного режима на этапе эксплуатации для расчетов на длительную прочность оболочечных конструкций могут быть применены модели упруговязкого тела и вязкого разрушения.

Оценка несущей способности конструкции предполагает решение двух взаимосвязанных задач:

- определение степени старения материала конструкции;
- оценка влияния изменений свойств материала на несущую способность.

Предлагаемая модель позволяет численными методами определять значения параметров трехмерного напряженно-деформированного состояния (НДС) силовых конструкций из неоднородных материалов с переменными физико-механическими свойствами при воздействии факторов внешней среды.

Согласно термофлуктуационной теории разрушения С.Н. Журкова [1], момент разрушения конструкции под действием механических нагрузок определяется временем жизни до разрыва деформированных межатомных связей.

Исходя из статистического распределения Больцмана, предполагая постоянство нагрузки во времени, можно получить статический

$$t = \tau_c; \quad \tau_c = A_0 \exp\left(\frac{U_0 - v_A \beta}{kT} \sigma\right) \quad (1)$$

и динамический

$$t = \tau_c; \quad \int_0^{\tau_c} \frac{dt}{\exp[(U_0 - v_A K_i^d(t) / \sqrt{2\pi\lambda_*}) / kT]} = A_0 \quad (2)$$

критерии разрушения.

Здесь t – время нагружения, τ_c – долговечность атомарных связей при статическом нагружении интенсивности напряжений, U_0 – энергия активации процесса разрушения; T – абсолютная температура; β – коэффициент перенапряжения; v_d – флуктуационный объем; σ – растягивающее напряжение берегов трещины; A_0 – период колебания атомов; $K_i^d(t)$ – динамический коэффициент интенсивности напряжений.

Для определения величины динамического коэффициента интенсивности напряжений $K_i^d(t)$ используем соотношение

$$K_i^d(t) = \left[\frac{3\pi(1+j(t))}{j(t)t} \int_0^{l_k} dl \int_0^{t_k} \sigma^2(t) dt \right]^{\frac{1}{2}}, \quad (3)$$

где $\sigma(t)$ – растягивающая компонента тензора напряжений в импульсе нагрузки; $j(t)$ – коэффициент динамичности нагрузки; l_k – длина участка свободной поверхности трещины, с которого энергия поступает в зону повышенных напряжений к моменту времени t , t_k – время, по прошествии которого с малого участка поверхности трещины dl энергия не попадает в область перенапряжений. При изучении процесса разрушения необходимо учитывать возможность протекания релаксационных процессов в области вершины трещины. Вид релаксационного процесса и способ его описания зависят от исследуемого материала.

Релаксационный процесс характеризуется определенной энергией активации U_i и характерным временем протекания релаксационного процесса t_p :

$$t_p = A_0 \exp(U_p / kT). \quad (4)$$

Степень влияния релаксационного процесса на развитие процесса разрушения зависит от соотношения времени релаксации t_p и времени, характеризующего элементарный акт разрушения τ_c . Если $\tau_c < t_p$, что наблюдается при низких температурах, то в вершине трещины вынужденная высокоэластическая деформация не успевает развиться до проявления акта разрушения.

Если же $\tau_c > t_p$, то в вершине трещины сначала будут развиваться высокоэластическая деформация, а затем происходить разрыв полимерных цепей. Энергия активации релаксационного процесса U_p повышает потенциальный барьер U_0 процесса разрушения, величина которого с учетом возможности высокоэластичной деформации будет зависеть от температуры

$$U_0(T) = U_0 + U_p H(\tau - t_p(T)). \quad (5)$$

В уравнении (5) величина U_0 представляет собой эффективное значение энергии активации процесса разрушения, зависящее не только от температуры, но и от структуры материала в исходном и предразрывном состоянии.

В качестве исходных уравнений для расчета полей напряжений в многослойной конструкции принимаются трехмерные уравнения движе-

ния, соотношения Коши и обобщенный закона Гука для ортотропного материала, полученные из известных нелинейных уравнений [2], при допущении, что деформации ε_{13} , ε_{23} , ε_{33} являются линейными функциями перемещений.

Уравнения движения:

$$\begin{aligned} & \frac{\partial}{\partial x_1} [\sigma_{11}(1+e_{11})H_2H_3] + \sigma_{11} \left(\frac{1}{2}e_{12} + \omega_3 \right) \frac{\partial H_1}{\partial x_2} H_3 + \sigma_{11} \left(\frac{1}{2}e_{13} + \omega_2 \right) \frac{\partial H_1}{\partial x_3} H_2 + \\ & + \frac{\partial}{\partial x_2} \left[\sigma_{22} \left(\frac{1}{2}e_{12} + \omega_3 \right) H_1H_3 \right] - \sigma_{22}(1+e_{22}) \frac{\partial H_2}{\partial x_1} H_3 + \frac{\partial}{\partial x_1} \left[\sigma_{12} \left(\frac{1}{2}e_{12} + \omega_3 \right) H_2H_3 \right] + \\ & + \frac{\partial}{\partial x_2} [\sigma_{12}(1+e_{11})H_1H_3] + \sigma_{12}(1+e_{22}) \frac{\partial H_2}{\partial x_1} H_3 - \sigma_{12} \left(\frac{1}{2}e_{12} + \omega_3 \right) \frac{\partial H_1}{\partial x_2} H_3 + \\ & + \sigma_{12} \left(\frac{1}{2}e_{23} + \omega_1 \right) \frac{\partial H_1}{\partial x_3} H_2 + \frac{\partial}{\partial x_3} (\sigma_{13}H_1H_2) + \sigma_{13} \frac{\partial H_1}{\partial x_3} H_2 - \sigma_{33} \frac{\partial H_3}{\partial x_1} H_2 + \\ & + \left(F_1 - \rho \frac{\partial^2 U_1}{\partial t^2} \right) H_1H_2H_3 = 0; \end{aligned} \quad (6)$$

$$\begin{aligned} & \frac{\partial}{\partial x_1} \left[\sigma_{11} \left(\frac{1}{2}e_{13} - \omega_2 \right) H_2H_3 \right] + \sigma_{11}(1+e_{11}) \frac{\partial H_1}{\partial x_3} H_2 + \frac{\partial}{\partial x_2} \left[\sigma_{22} \left(\frac{1}{2}e_{23} + \omega_1 \right) H_1H_3 \right] - \\ & - \sigma_{22}(1+e_{22}) \frac{\partial H_2}{\partial x_3} H_1 + \frac{\partial}{\partial x_1} \left[\sigma_{12} \left(\frac{1}{2}e_{23} + \omega_1 \right) H_2H_3 \right] + \frac{\partial}{\partial x_2} \left[\sigma_{12} \left(\frac{1}{2}e_{13} + \omega_2 \right) H_1H_3 \right] - \\ & - \sigma_{12} \left(\frac{1}{2}e_{12} + \omega_3 \right) \frac{\partial H_1}{\partial x_3} H_2 - \sigma_{12} \left(\frac{1}{2}e_{12} + \omega_3 \right) \frac{\partial H_1}{\partial x_3} H_1 + \frac{\partial}{\partial x_1} (\sigma_{13}H_2H_3) + \\ & + \sigma_{13} \frac{\partial H_3}{\partial x_1} H_2 + \frac{\partial}{\partial x_2} (\sigma_{23}H_1H_3) + \sigma_{23} \frac{\partial H_3}{\partial x_2} H_1 + \left(F_3 - \rho \frac{\partial^2 U_3}{\partial t^2} \right) H_1H_2H_3 = 0. \end{aligned}$$

Соотношения для деформации:

$$\begin{aligned} \varepsilon_{11} &= e_{11} + \frac{1}{2} \left[e_{11}^2 + \left(\frac{1}{2}e_{12} + \omega_3 \right)^2 + \left(\frac{1}{2}e_{13} + \omega_2 \right)^2 \right]; \\ \varepsilon_{12} &= e_{12} + e_{11} \left(\frac{1}{2}e_{12} + \omega_3 \right) + e_{22} \left(\frac{1}{2}e_{12} + \omega_3 \right) + \left(\frac{1}{2}e_{13} + \omega_2 \right) \left(\frac{1}{2}e_{23} + \omega_1 \right); \\ \varepsilon_{33} &= e_{33} ; \varepsilon_{13} = e_{13} ; \varepsilon_{23} = e_{23}, \end{aligned} \quad (7)$$

где

$$e_{11} = \frac{1}{H_1} \frac{\partial u_3}{\partial x_1} + \frac{1}{H_1H_2} \frac{\partial H_1}{\partial x_2} u_2 + \frac{1}{H_1H_3} \frac{\partial H_1}{\partial x_3} u_3; \quad (8)$$

$$2\omega_1 = \frac{1}{H_1H_3} \left[\frac{\partial}{\partial x_2} (H_3u_3) - \frac{\partial}{\partial x_3} (H_3u_3) \right].$$

Физические уравнения (слои являются ортотропными):

$$\varepsilon_{11} = \alpha_{11}\sigma_{11} + \alpha_{12}\sigma_{22} + \alpha_{13}\sigma_{33} + \alpha_{16}\sigma_{12}; \quad (9)$$

$$\varepsilon_{12} = \alpha_{16}\sigma_{11} + \alpha_{26}\sigma_{22} + \alpha_{36}\sigma_{33} + \alpha_{66}\sigma_{12}; \quad \varepsilon_{13} = \alpha_{45}\sigma_{23} + \alpha_{56}\sigma_{13}.$$

Систему уравнений (6)–(9) дополним:

- условиями на граничных поверхностях оболочки при $x_1 = x_1^*$:

$$\begin{aligned} \sigma_{11}(1+e_{11}) + \sigma_{12}\left(\frac{1}{2}e_{12} - \omega_3\right) &= \sigma_{11}^*; \quad \sigma_{12}(1+e_{22}) + \sigma_{11}\left(\frac{1}{2}e_{12} - \omega_3\right) = \sigma_{12}^*; \\ \sigma_{11}\left(\frac{1}{2}e_{13} - \omega_2\right) + \sigma_{12}\left(\frac{1}{2}e_{23} - \omega_1\right) + \sigma_{13} &= \sigma_{13}^*; \end{aligned} \quad (10)$$

$$u_1 = u_1^*, \quad u_2 = u_2^*, \quad u_3 = u_3^*$$

и при $x_3 = x_3^\pm$: $\sigma_{13} = \sigma_{13}^\pm$; $\sigma_{23} = \sigma_{23}^\pm$; $\sigma_{33} = \sigma_{33}^\pm$; $u_1 = u_1^\pm$; $u_2 = u_2^\pm$; $u_3 = u_3^\pm$;

- условиями идеального механического контакта слоев при $x_3 = x_{3,l}$:

$$\sigma_{13,l} = \sigma_{13,l+1}; \quad \sigma_{23,l} = \sigma_{23,l+1}; \quad \sigma_{13,l} = \sigma_{33,l+1}; \quad u_{13,l} = u_{13,l+1}; \quad u_{2,l} = \sigma_{2,l+1}; \quad (11)$$

$$u_{3,l} = \sigma_{3,l+1},$$

а также начальными условиями:

$$u_1 = u_1 \Big|_{t=0} \quad \frac{\partial u_1}{\partial t_1} = \frac{\partial u_1}{\partial t_1} \Big|_{t=0} \quad (1 \Leftrightarrow 2, 3) \quad (12)$$

В формулах (6) - (9):

$(\sigma_{11}, \dots, \sigma_{33})$, $(\varepsilon_{11}, \dots, \varepsilon_{33})$, (u_1, u_2, u_3) , (F_1, F_2, F_3) , $(\alpha_{11}, \dots, \alpha_{66})$, ρ – соответственно напряжения, деформации, перемещения, объемные нагрузки, коэффициенты податливости, плотность, $H1, H2, H3$ – коэффициенты Ляме.

Полное НДС оболочки представим в виде

$$X_\Sigma = X_0 + X(t),$$

$$X = \{(\sigma_{11}, \sigma_{12}, \sigma_{13}, \sigma_{22}, \sigma_{23}, \sigma_{33}), (\varepsilon_{11}, \varepsilon_{12}, \varepsilon_{13}, \varepsilon_{22}, \varepsilon_{23}, \varepsilon_{33}), (u_1, u_2, u_3)\}, \quad (13)$$

где X_0 – вектор компонент предварительного НДС; $X(t)$ – вектор компонент дополнительного НДС, возникающего при отклонении от предварительного состояния в результате действия импульсных нагрузок и тепловых потоков.

Полагая, что перемещения и деформации оболочки в предварительном состоянии равными нулю и разрешив полученную систему уравнений относительно шести функций $\bar{\sigma} = \{\sigma_{13}, \sigma_{23}, \sigma_{33}, u_1, u_2, u_3\}$, используя преобразования, приведенные в работе [3], приходим для каждого слоя оболочки к системе уравнений:

$$\begin{aligned}
\frac{\partial \sigma_{13}}{\partial x_3} = & L_1 - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial x_1} \left[\frac{H_2}{H_1} \sigma_{11,0} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \frac{1}{H_2} \frac{\partial H_1}{\partial x_2} u_2 + \frac{\partial H_1}{\partial x_3} u_3 \right) \right] - \\
& - \frac{1}{H_1^2 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial x_2} \sigma_{22,0} \left(-\frac{1}{H_2} + \frac{\partial H_1}{\partial x_2} u_1 + \frac{\partial u_2}{\partial x_1} \right) - \frac{1}{H_1^2} \frac{\partial H_1}{\partial x_3} \sigma_{11,0} \left(-\frac{\partial H_1}{\partial x_3} u_1 + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) + \\
& + \frac{1}{H_1^2 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial x_2} \sigma_{11,0} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_2} + \frac{1}{H_1} \frac{\partial H_2}{\partial x_1} u_1 + \frac{\partial H_2}{\partial x_3} \right) - \\
& - \frac{1}{H_1^2 H_2} \frac{\partial}{\partial x_2} \left[\sigma_{12,0} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_1} + \frac{1}{H_2} \frac{\partial H_1}{\partial x_2} u_2 + \frac{\partial H_1}{\partial x_3} u_3 \right) \right] + \\
& + \frac{1}{H_1^2 H_2} \frac{\partial H_2}{\partial x_1} \sigma_{12,0} \left(-\frac{1}{H_2} + \frac{\partial H_1}{\partial x_2} u_1 + \frac{\partial u_2}{\partial x_1} \right) - \\
& - \frac{1}{H_2^2 H_1} \frac{\partial H_1}{\partial x_2} \sigma_{12,0} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_1} + \frac{1}{H_1} \frac{\partial H_2}{\partial x_1} u_1 + \frac{\partial H_2}{\partial x_3} u_3 \right) + \\
& + \frac{2}{H_1 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial x_3} \sigma_{12,0} \left(-\frac{\partial H_2}{\partial x_3} u_3 + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right); \\
\frac{\partial \sigma_{33}}{\partial x_3} = & L_3 - \frac{1}{H_1^2} \frac{\partial H_1}{\partial x_3} \sigma_{11,0} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \frac{1}{H_2} \frac{\partial H_1}{\partial x_2} + \frac{\partial H_1}{\partial x_3} u_3 \right) - \\
& - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial x_1} \left[\frac{H_2}{H_1} \sigma_{11,0} \left(-\frac{\partial H_1}{\partial x_3} u_1 + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) \right] + \\
& + \frac{1}{H_2^2} \frac{\partial H_2}{\partial x_3} \sigma_{22,0} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_2} + \frac{1}{H_2} \frac{\partial H_2}{\partial x_1} u_1 + \frac{\partial H_2}{\partial x_3} u_3 \right) - \\
& - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial x_2} \sigma_{22,0} \left(-\frac{\partial H_2}{\partial x_3} u_2 + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right) + \\
& + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_1}{\partial x_3} \sigma_{12,0} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_2} + \frac{1}{H_1} \frac{\partial H_2}{\partial x_1} u_2 \right) + \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial H_2}{\partial x_3} \sigma_{12,0} \left(-\frac{1}{H_2} \frac{\partial H_1}{\partial x_2} u_1 + \frac{\partial u_2}{\partial x_1} \right) - \\
& - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial x_1} \left[\sigma_{12,0} \left(-\frac{\partial H_2}{\partial x_3} u_2 + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right) \right] - \frac{1}{H_1 H_2} \frac{\partial}{\partial x_1} \left[\sigma_{12,0} \frac{1}{H_1} \left(-\frac{\partial H_1}{\partial x_3} u_3 + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) \right]; \\
& \frac{\partial u_1}{\partial x_3} = L_4; \quad \frac{\partial u_2}{\partial x_3} = L_5; \quad \frac{\partial u_3}{\partial x_3} = L_6.
\end{aligned} \tag{14}$$

Здесь L_i ($i=1 \div 6$) – комплексы, имеющие вид правых частей в системе уравнений (9) [4]; $\sigma_{11,0}$, $\sigma_{12,0}$, $\sigma_{22,0}$ – напряжения в оболочке, вызванные ее предварительным нагружением.

Напряжения σ_{11} , σ_{12} , σ_{22} определяются с использованием соотношений Коши и закона Гука:

$$\sigma_{22} = \Delta_{1,11} \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \Delta_{2,11} \frac{1}{x_3} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_2} + u_3 \right) + \sigma_{33} \left(-\alpha_{13} \Delta_{1,11} - \alpha_{23} \Delta_{2,11} \right) + A_{2,11} T;$$

$$\sigma_{12} = \Delta_{3,12} \left(\frac{1}{x_3} \frac{\partial u_1}{\partial x_2} + \frac{\partial u_2}{\partial x_1} \right); \quad (15)$$

$$\sigma_{22} = \Delta_{1,22} \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \Delta_{2,22} \frac{1}{x_3} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_2} + u_3 \right) + \sigma_{33} (-\alpha_{13} \Delta_{1,22} - \alpha_{23} \Delta_{2,22}) + A_{2,22} T.$$

Коэффициенты при производных в уравнениях (15) определяются физико-механическими параметрами слоев:

$$\Delta_{1,11} = \frac{\alpha_{22} \alpha_{66}}{\Delta}; \quad \Delta_{2,11} = \frac{\alpha_{12} \alpha_{66}}{\Delta}; \quad \Delta_{1,22} = \frac{\alpha_{12} \alpha_{66}}{\Delta}; \quad \Delta_{2,22} = \frac{\alpha_{11} \alpha_{66}}{\Delta};$$

$$\Delta_{3,12} = \frac{\alpha_{11} \alpha_{22} - \alpha_{12}^2}{\Delta}; \quad \Delta \left(\alpha_{11} \alpha_{22} - \alpha_{12}^2 \right) \alpha_{66};$$

$$A_{2,11} = -\alpha_{11} \Delta_{1,11} - \alpha_{22} \Delta_{2,11}; \quad A_{2,22} = -\alpha_{11} \Delta_{1,22} - \alpha_{22} \Delta_{2,22},$$

где

$$\alpha_{11} = \frac{1}{E_{11}}; \quad \alpha_{12} = \frac{\nu_{21}}{E_{22}}; \quad \alpha_{13} = \frac{\nu_{31}}{E_{33}}; \quad \alpha_{23} = -\frac{\nu_{32}}{E_{33}}; \quad \alpha_{33} = \frac{1}{E_{33}}; \quad \alpha_{44} = \frac{1}{G_{23}}; \quad \alpha_{55} = \frac{1}{G_{13}};$$

$$\alpha_{66} = \frac{1}{G_{12}}. \quad (16)$$

Полное напряженно-деформированное состояние многослойной оболочки является суммой предварительного и дополнительного, определяемого из решения систем уравнений (14) и (15).

В уравнениях (15) - (16) (E_{11} , E_{22} , E_{33}), (α_{11} , α_{22} , α_{33}) соответственно модули упругости, коэффициенты линейного температурного расширения для направлений x_1 , x_2 , x_3 ; (G_{12} , G_{13} , G_{23}), (ν_{12} , ν_{13} , ν_{23}) – модули сдвига и коэффициенты Пуассона.

Для распространенных в практике цилиндрических оболочек силовых конструкций компоненты действующих на оболочку нагрузок, полей температур и функции параметров НДС раскладываются в двойные тригонометрические ряды по продольной и окружной координатам:

$$\begin{aligned} \{u_1, \sigma_{13}, \sigma_{13}^\pm\} &= \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} \{u_{1,mn}, \sigma_{13,mn}, \sigma_{13,mn}^\pm\} \cos \frac{m\pi}{l} x_1 \cos nx_2; \\ \{u_2, \sigma_{23}, \sigma_{23}^\pm\} &= \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} \{u_{2,mn}, \sigma_{23,mn}, \sigma_{23,mn}^\pm\} \sin \frac{m\pi}{l} x_1 \sin nx_2; \\ \{u_3, \sigma_{33}, \sigma_{33}^\pm\} &= \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} \{u_{3,mn}, \sigma_{33,mn}, \sigma_{33,mn}^\pm\} \sin \frac{m\pi}{l} x_1 \cos nx_2, \end{aligned} \quad (17)$$

а производные по времени – в конечные разности

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \bar{\sigma}}{\partial t^2} &= \frac{2\bar{\sigma}(t_s) - 5\bar{\sigma}(t_{s-1}) + 4\bar{\sigma}(t_{s-2}) - \bar{\sigma}(t_{s-3})}{\tau^2}; \\ \frac{\partial \bar{\sigma}}{\partial t} &= \frac{3\bar{\sigma}(t_s) - 4\bar{\sigma}(t_{s-1}) + \bar{\sigma}(t_{s-2})}{2\tau}. \end{aligned} \quad (18)$$

После подстановки результатов разложения в исходную систему уравнений для расчета полного НДС многослойных оболочек, получаем систему обыкновенных дифференциальных уравнений для пары волновых чисел m и n для каждого шага по времени. Осуществляя интегрирование полученной системы уравнений с использованием метода дискретной ортогонализации [6], позволяющего автоматически удовлетворять условиям идеального механического контакта слоев, а также суммируя тригонометрические ряды разложения напряжений σ_{11} , σ_{12} , σ_{22} , σ_{23} , σ_{33} , получаем решение задачи о трехмерном НДС многослойной оболочки.

Прогнозирование состояния конструкции осуществляется на основании критериев (1), (2) для полученных значений растягивающих напряжений в зонах концентрации напряжений и областях возможного образования трещин.

БИБЛИОГРАФИЧЕСКИЙ СПИСОК

1. *Бартенев Г.М.* Прочность и механизм разрушения полимеров. – М.: Химия, 1984. – 280 с.
2. *Новожилов В.В.* Основы нелинейной теории упругости. – М.: –Л.: Гостехиздат, 1984. – 212 с.
3. *Григоренко Я.М., Василенко А.Т., Панкратова Н.Д.* Статика анизотропных толстостенных оболочек. – Киев.: Вища школа, 1985. – 190 с.
4. *Бакулин В.Н.* Использование уравнений трехмерной теории упругости для решения задач динамики многослойных оболочек /Известия вузов. Авиационная техника, 1985. № 3. – С. 7-12.
5. *Бартенев Г.М.* Сверхпрочные и высокопрочные неорганические стекла. – М.: Стройиздат, 1974. – 240 с.
6. *Григолюк Э.И., Шалашилин В.И.* Проблемы нелинейного деформирования: Метод продолжения решения по параметру в нелинейных задачах механики твердого деформируемого тела. – М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1988. – 232 с.

В.В. Владимиров, Н. С. Звягинцев, Д.В. Граждан

РАЗВИТИЕ АЛГОРИТМА ДИСКРЕТНОГО КВАТЕРНИОННОГО ПРЕОБРАЗОВАНИЯ ДЛЯ МНОГОМЕРНЫХ ПРОСТРАНСТВ

Рост объема вычислений, свойственный современному уровню развития информационных технологий, неразрывно связан с разработкой новых методов и алгоритмов вычислений. В частности, это актуально для решения задач многомерных преобразований. Одним из перспективных путей решения данного класса задач являются итерационные алгоритмы дискретного вращения вектора [1]. Однако эти алгоритмы, как правило, строятся на основе плоского базового оператора. В работах [2-4] предложен итерационный алгоритм дискретного кватернионного преобразования, выгодно реализующий вращение вектора в трехмерном пространстве. Логика построения этого алгоритма дает возможность его развития для многомерных пространств.